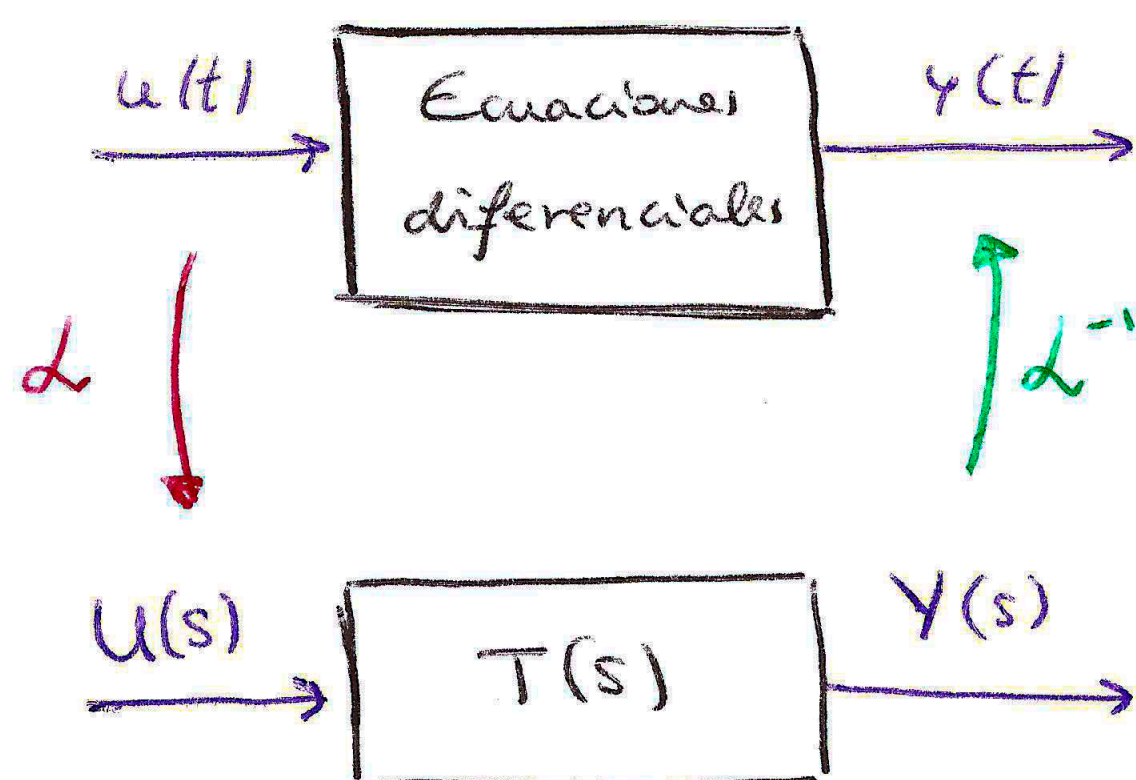


CIRCUITOS ELÉCTRICOS EN RÉGIMEN TRANSITORIO

- Cuando trabajamos con dispositivos eléctricos resulta de gran relevancia el estudio de los fenómenos transitorios que tienen lugar al "encender" o "apagar" un elemento.
- Los fenómenos transitorios, si bien no afectan al estudio de potencia o energía, influyen de manera determinante en muchos artefactos.

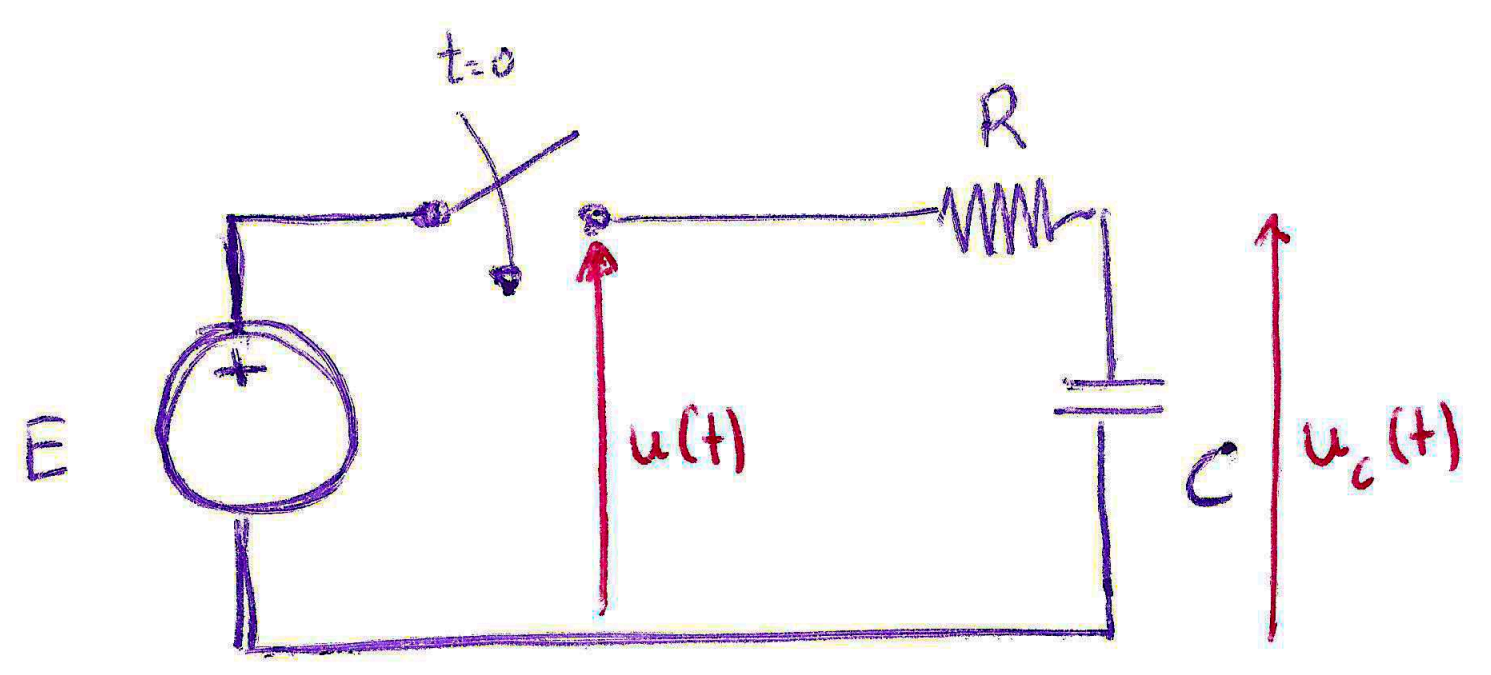
- Llamando $u(t)$ a la entrada que introducimos a nuestro circuito su respuesta $y(t)$ se compone de dos elementos: transitorio y permanente: $y(t) = y_t(t) + y_p(t)$



- Para simplificar el análisis de estos comportamientos transitorios empleamos la herramienta matemática de la transformada de Laplace.

1. CIRCUITO RC SIN CONDICIONES INICIALES

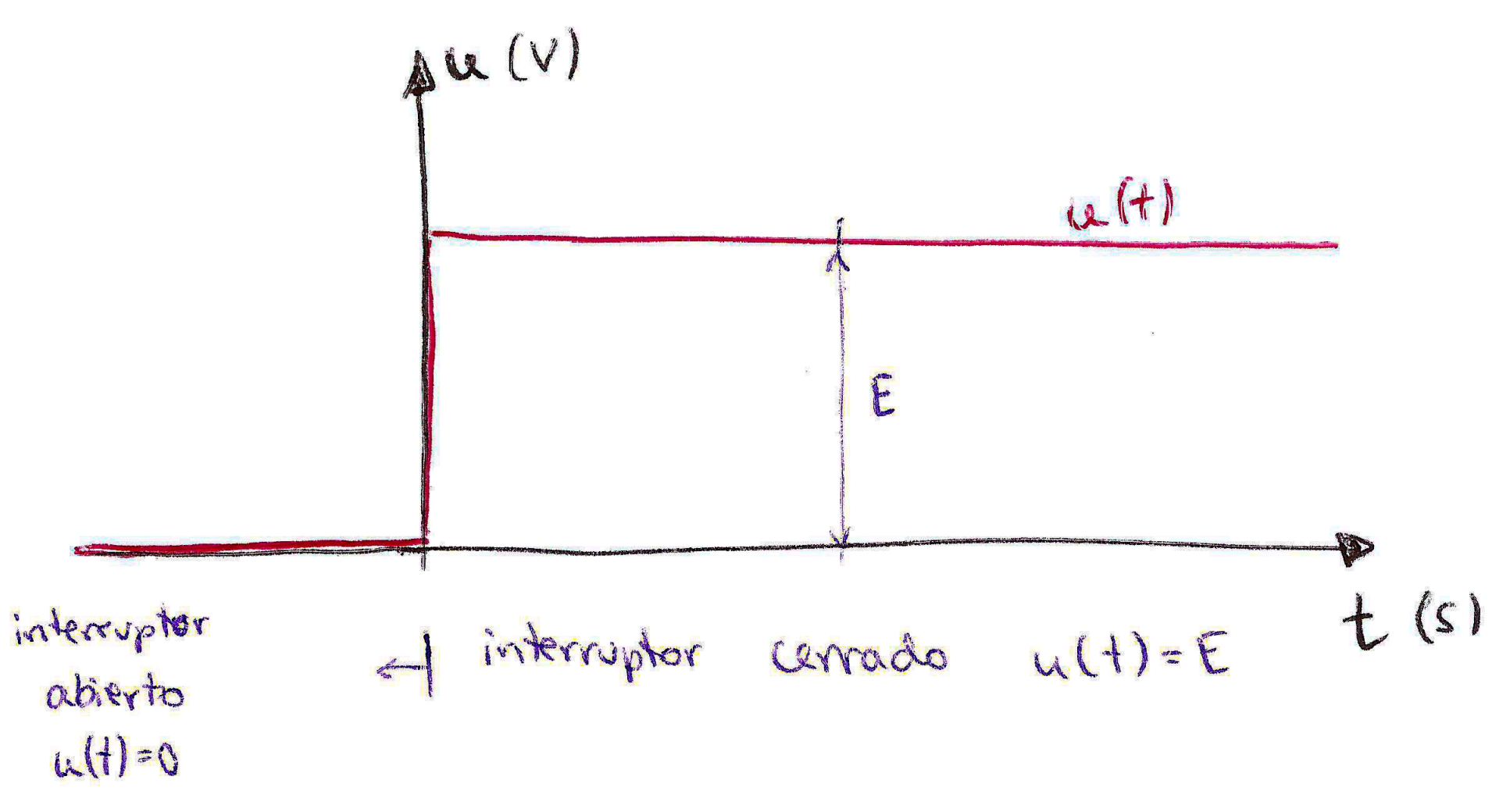
- Para comprender el procedimiento de análisis que vamos a desarrollar utilizaremos el ejemplo de un circuito con alimentación E constante, una carga R resistiva y un condensador C , sin carga antes de cerrar el circuito:



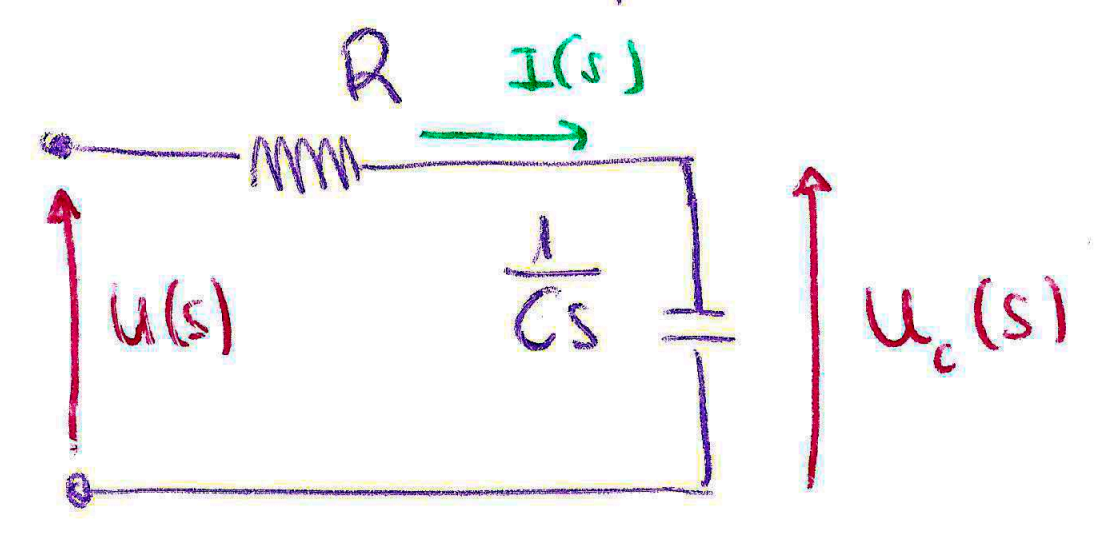
- Solo consideraremos que existen condiciones iniciales cuando:

- \exists corriente en una bobina
- \exists q o ddp en un condensador

- Podemos representar qué ocurre en el circuito al cerrar el interruptor obteniendo una función escalón:

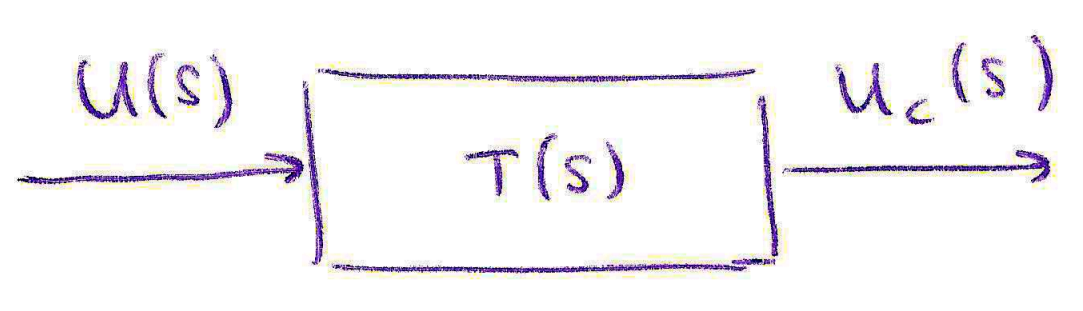


- Gracias a la inexistencia de condiciones iniciales en el circuito podemos pasar directamente al circuito análogo con la transformada de Laplace:



- Del análisis del circuito obtenemos:

$$\left\{ \begin{aligned} U(s) &= I(s) (R + (Cs)^{-1}) \\ U_c(s) &= I(s) (Cs)^{-1} \end{aligned} \right.$$



$$U_c(s) = U(s) \cdot \frac{1}{1 + RCS}$$

- A partir de este resultado podemos encontrar la función $u_c(t)$ utilizando la antitransformada $\mathcal{L}^{-1}(U_c(s))$

- Para obtener antitransformadas se suelen utilizar relaciones tabuladas para las funciones más comunes como:

• escalón de altura X_0 en $t=0 \Rightarrow \mathcal{L}(u(t)) = \frac{X_0}{s} = U(s)$

• antitransformada de $\frac{1}{s+a} \Rightarrow \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{1}{s+a}\right) = e^{-at}$

• transformadas senoidales: $\mathcal{L}(\cos(\omega t)) = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$; $\mathcal{L}(\sin(\omega t)) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$

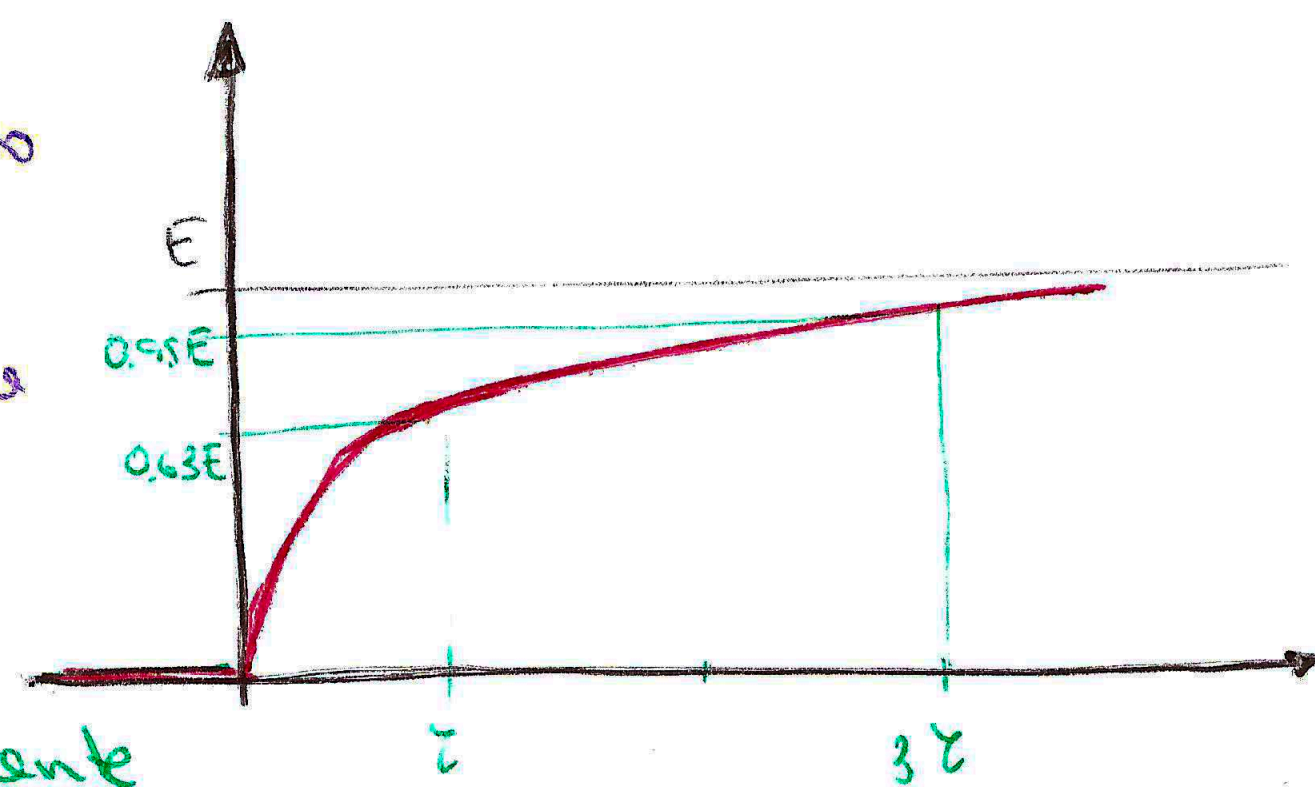
... definimos $\tau = RC$ como la constante de tiempo y recordando que $U(s) = \frac{E}{s}$, alcanzamos:

$$U_c = \frac{1}{1 + \tau s} \cdot \frac{E}{s} \xrightarrow[\text{fracciones simples}]{\text{separando en}} \frac{A}{1 + \tau s} + \frac{B}{s} = \frac{As + B(1 + \tau s)}{s(1 + \tau s)} = \frac{E}{s(1 + \tau s)}$$

$$As + B + \tau Bs = E \xrightarrow{\text{como } s \text{ es aleatoria}} B = E; A + \tau B = 0 \rightarrow A = -\tau E$$

$$U_c = E \left(\frac{-\tau}{s + \tau} + \frac{1}{s} \right) \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \boxed{u_c(t) = E \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)}$$

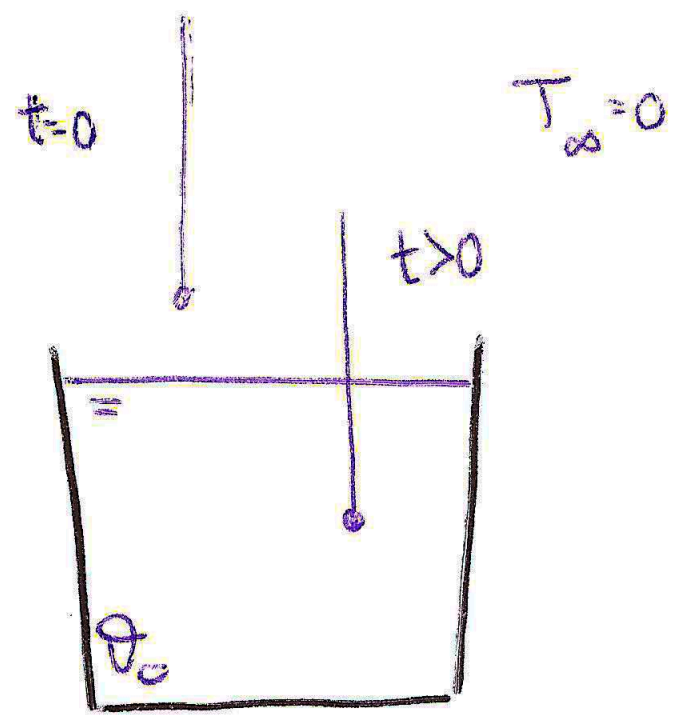
- Podemos estudiar ya el comportamiento de $u_c(t)$ que tiende a E y parte de cero.



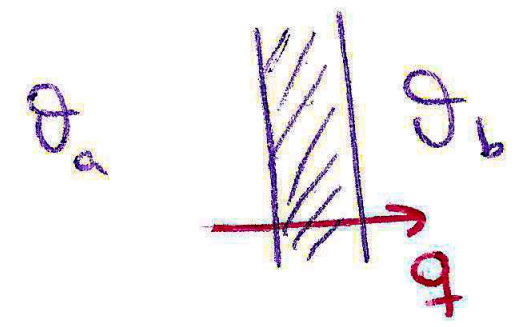
Decimos que ha alcanzado el régimen permanente

en $3\tau \rightarrow 0.95E$ o en $5\tau = 0.99E$

Ejemplo: modelo térmico: modelar el comportamiento de un termómetro de mercurio que se sumerge de golpe en una bañera caliente.



Modelo del termómetro:

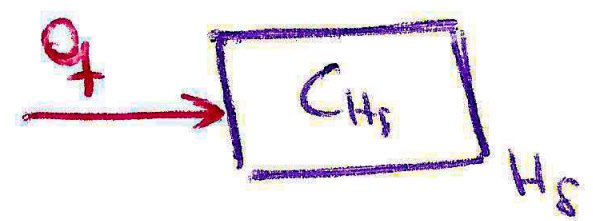


⇒ Conducción cristal \approx resist. térmica

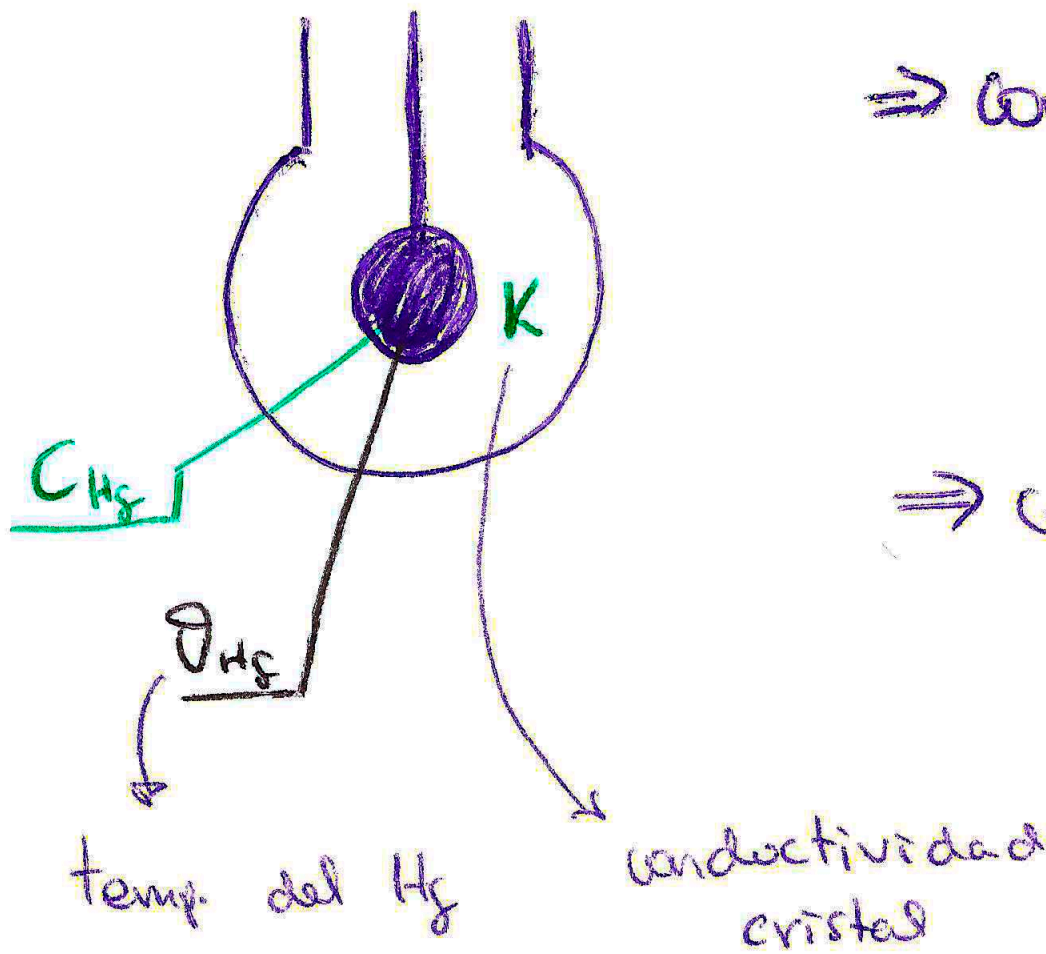
$$q = \frac{\theta}{R_t} = \frac{\theta_b - \theta_a}{R_t}$$

⇒ calentamiento Hg \approx conde. térmico

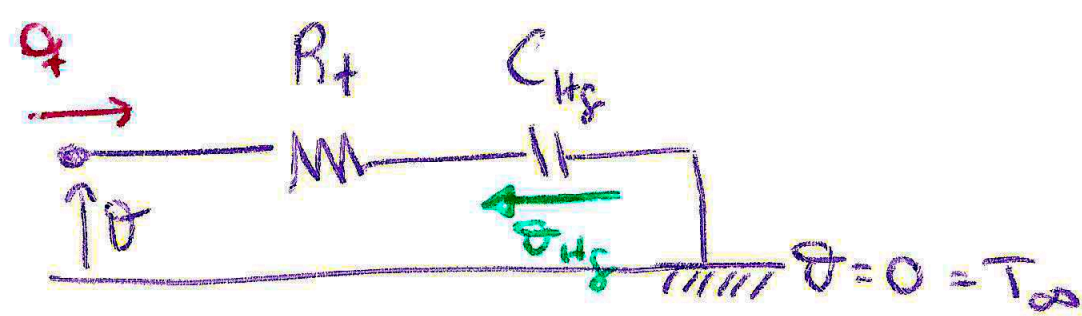
$$q = C_{Hg} \frac{d\theta}{dt}$$



calor específico



cto. térmico:



$$\theta_{Hg}(t) \Rightarrow \theta_{Hg}(s) = \frac{1}{1 + \tau s} \theta(s)$$

... donde $\tau = R_t C_{Hg} = [s]$

Modelo del fenómeno:

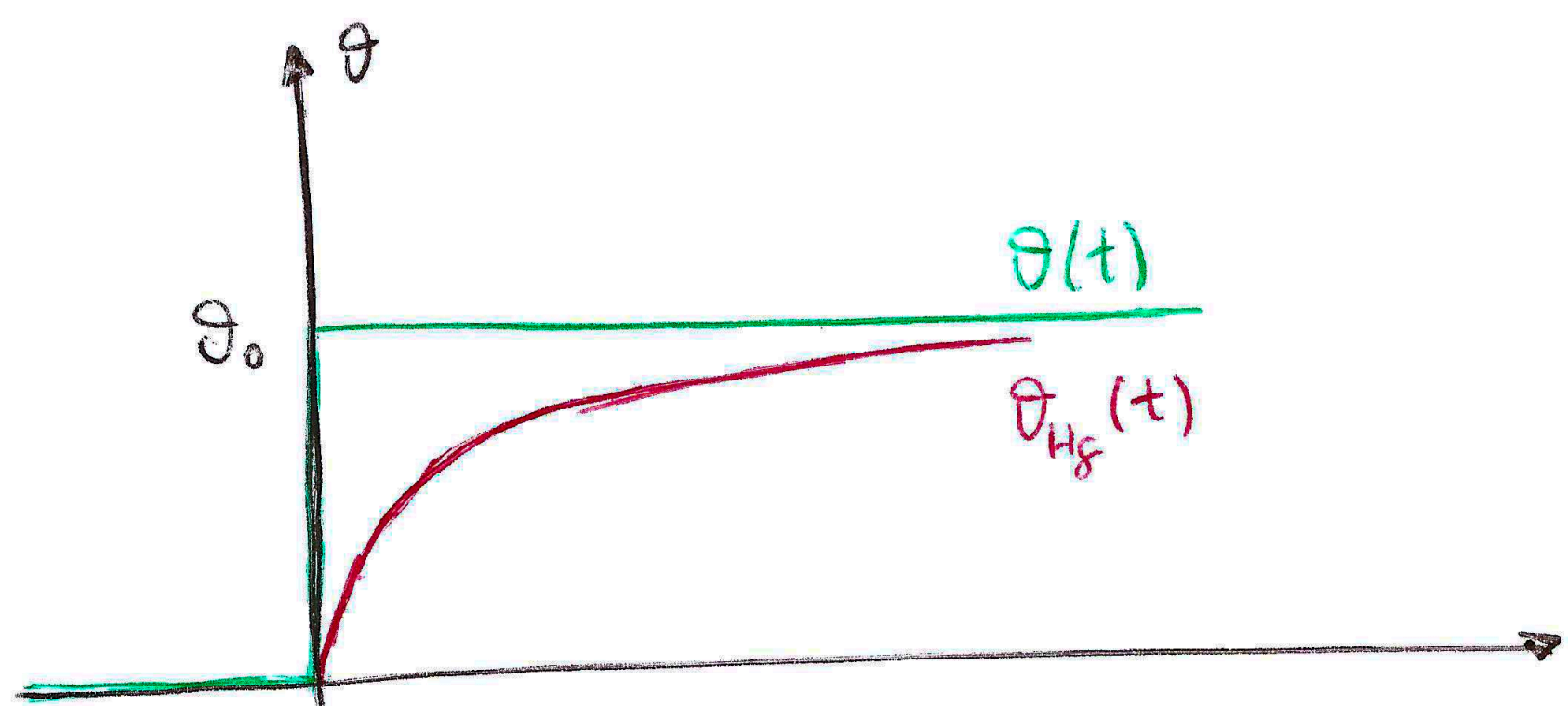
$$\theta(s) = \frac{\theta_0}{s} \rightarrow \theta_{Hg}(s) = \frac{1}{1 + \tau s} \frac{\theta_0}{s} \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} \boxed{\theta_{Hg}(t) = \theta_0 (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})}$$

Luego para minimizar el tiempo de espera hasta que el termómetro se estabiliza, es decir, reducir la constante de tiempo

τ debemos usar paredes más finas y conductoras ($R_t \downarrow$), así

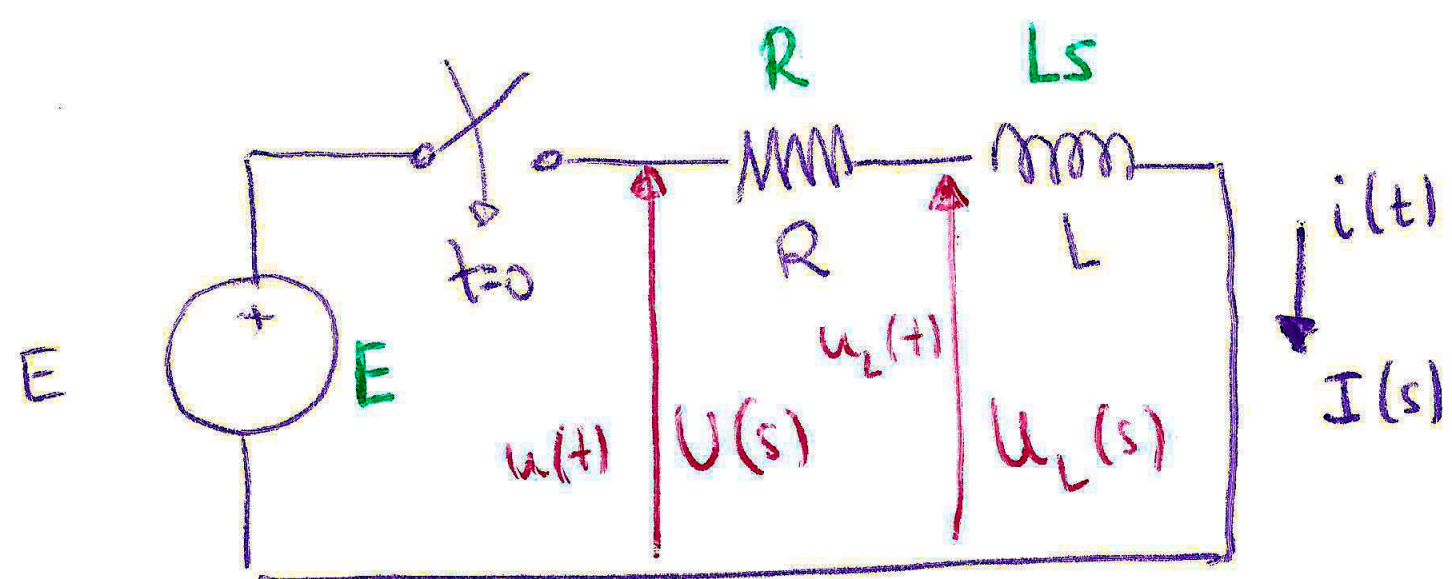
como la menor cantidad posible de mercurio

($C_{Hg} \downarrow$).



2. CIRCUITO RL SIN CONDICIONES INICIALES

- Para un circuito sencillo con alimentación continua E y carga resistiva R en serie con una inductancia L , siguiendo el mismo procedimiento que en el circuito RC obtendremos:



$$U(s) = I(s) [R + Ls]$$

$$U_L(s) = I(s) \cdot Ls$$

- Para analizar la intensidad:

$$I(s) = \frac{U(s)}{R + Ls} \xrightarrow[\text{escalón}]{\text{si } U(s) \text{ es}} I(s) = \frac{1}{R + Ls} \frac{E}{s}$$

$$\xrightarrow{L^{-1}} \boxed{i(t) = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})} \quad \dots \text{donde } \tau = \frac{L}{R}$$

- Para la tensión en la bobina:

$$U_L(s) = \frac{Ls}{R + Ls} \frac{E}{s} = E \frac{1}{\frac{R}{L} + s} \Rightarrow \boxed{u_L(t) = E e^{-\frac{R}{L}t}}$$

- Trabajando con funciones complejas no siempre será posible obtener la función anti transformada recurriendo a datos que nos ayuden a conocer el comportamiento del circuito con:

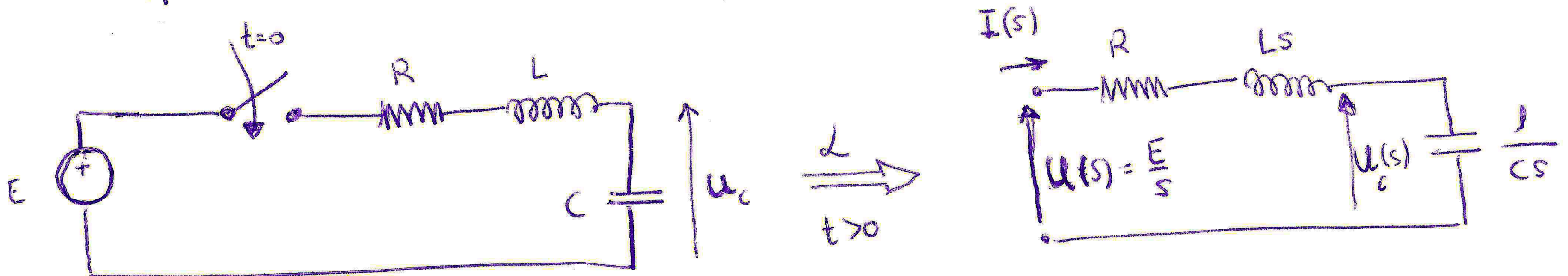
teorema de valor

- inicial $u(t=0) = \lim_{s \rightarrow \infty} U(s) \cdot s$
- final $u(t \rightarrow \infty) = \lim_{s \rightarrow 0} U(s) \cdot s$

3. CIRCUITO RLC SIN CONDICIONES INICIALES

- Para estudiar un circuito RLC sin condiciones iniciales, con fuentes de alimentación continuas, procedemos de manera análoga a cualquier circuito sin condiciones iniciales, tomando la tensión entre los bornes del condensador como función

respuesta:



- Obtendremos una función de transferencia cuyo denominador será del mismo grado que dispositivos acumulativos de energía

$$\left. \begin{aligned} U(s) &= I \cdot \left(R + Ls + \frac{1}{Cs} \right) \\ U_c(s) &= I \cdot \frac{1}{Cs} \end{aligned} \right\} U_c(s) = \frac{\frac{1}{Cs}}{Ls + R + \frac{1}{Cs}} U(s)$$

- Para estudiar este tipo de sistemas los únicos que pueden ser oscilatorios, ya que poseen capacitores e inductancias disponemos de la fórmula general:

$$U_c(s) = \frac{\frac{1}{LC} E}{s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC} E}$$

$$U_c(s) = \frac{\omega_0^2 E}{s^2 + 2\zeta\omega_0 s + \omega_0^2 E}$$

ω_0 = pulsación propia

- Si queremos averiguar la anti-transformada de esta expresión, el paso previo separar en fracciones simples nos obliga a buscar las raíces del polinomio en el denominador:

$$U_1(s) = E \left(\frac{A}{s - s_1} + \frac{B}{s - s_2} + \frac{C}{s} \right) \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{C}{s} \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} C ; \frac{A}{s + s_1} \xrightarrow{\mathcal{L}^{-1}} A e^{-s_1 t} \right\}$$

raíces de $P_2(s)$

- Buscando las raíces del polinomio sobre la expresión general:

$$s = \frac{-2\zeta\omega_0 \pm \sqrt{4\zeta^2\omega_0^2 - 4\omega_0^2}}{2} = \omega_0 (-\zeta \pm \sqrt{\zeta^2 - 1})$$

Para el circuito RLC: $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$; $\zeta = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{C}{L}}$

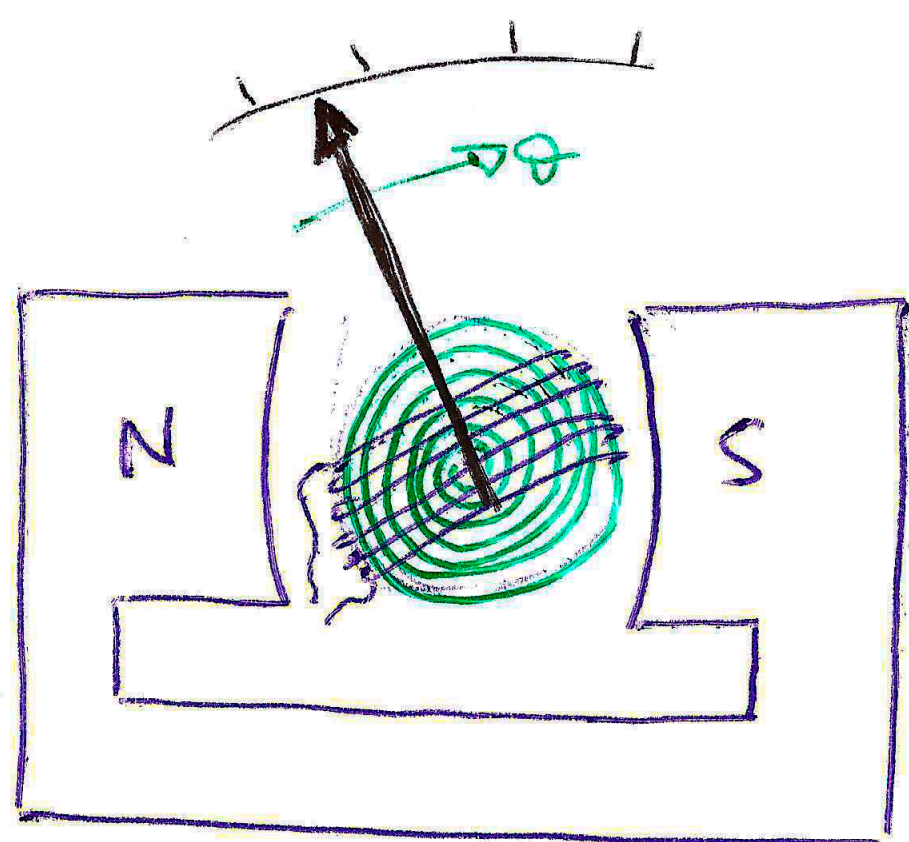
- Los resultados posibles varían según los valores de ζ :

$\zeta > 1 \Rightarrow$ AMORTIGUADO \Rightarrow raíces reales distintas negativas que proporcionan una función exponencial negativa asintótica al cero.

$\zeta = 1 \Rightarrow$ CRÍTICO \Rightarrow raíces reales iguales

$\zeta < 1 \Rightarrow$ OSCILATORIO AMORTIGUADO \Rightarrow raíces imaginarias que proporcionan una solución senoidal modulada por funciones exponenciales que la amortiguan

CASO REAL: VOLTÍMETRO DE BOBINA MÓVIL



- El análisis de un sistema real como el voltímetro de bobina móvil, cuyos principios electromagnéticos ya expusimos en temas anteriores, debe comenzar con la identificación de todos los fenómenos que intervienen:

FAVORECE EL GIRO \Rightarrow par motor magnético: $M_{\text{motor}} = K_0 \cdot i$
 \downarrow corriente $\sim \text{A}$
 \downarrow características magnéticas

DIFICULTA EL GIRO \Rightarrow par elástico del muelle: $M_{\text{muelle}} = K \cdot \theta$

\Rightarrow par del rozamiento: $M_{\text{rozamiento}} = B \cdot \omega$

\Rightarrow par resistente del momento de inercia: $M_{\text{inercia}} = J \cdot \alpha$

- Con estos elementos construimos la ecuación del sistema y buscamos la función que relacione el ángulo girado con la intensidad de corriente:

tiempo:

complejo:

$$K_0 i = K \cdot \theta + B \omega + J \alpha = K \theta + B \frac{d\theta}{dt} + J \frac{d^2\theta}{dt^2} \Rightarrow K_0 I = K \theta + B s \theta + J s^2 \theta = \theta(s) \left[K + B s + J s^2 \right]$$

- Hemos alcanzado una expresión del ángulo girado

con un denominador de segundo orden y coeficientes constantes

$$\theta(s) = \frac{K_0}{K} \frac{K/J}{s^2 + \frac{B}{J}s + \frac{K}{J}} I$$

- Aplicando la intensidad como una función escalón y comparando con el caso general obtenemos:

$$\Theta(s) = \frac{K_0}{K} \frac{K/J}{s^2 + \frac{B}{J}s + \frac{K}{J}} \frac{I_0}{s} \Rightarrow U(s) = \frac{\omega_0^2}{s^2 + 2z\omega_0 s + \omega_0^2} \frac{E}{s}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{J}} \quad z = \frac{B}{2} \sqrt{\frac{1}{JK}}$$

recordando que las raíces son:

$$s = \omega_0 (-z \pm \sqrt{z^2 - 1})$$

... tendremos como resultados posibles:

$z > 1 \Rightarrow$ raíces reales y distintas \Rightarrow sobreamortiguado \rightarrow no oscila

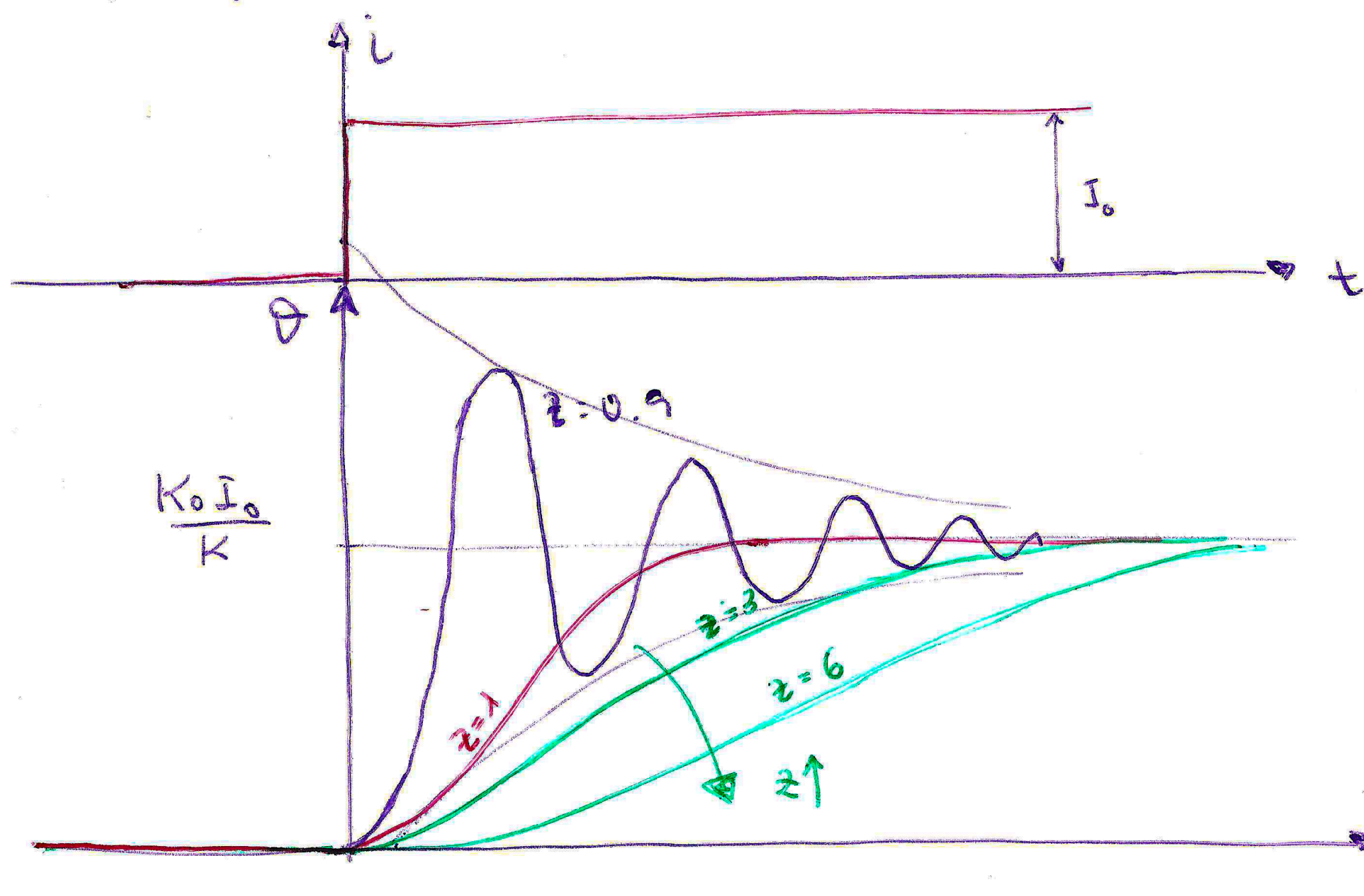
$$\Theta(t) = \frac{K_0}{K} I_0 \left(1 - \frac{s_2}{s_2 - s_1} e^{s_1 t} - \frac{s_1}{s_1 - s_2} e^{s_2 t} \right) \quad s_1, s_2 \in \mathbb{R}_*^-$$

$z < 1 \Rightarrow$ raíces imaginarias conjugadas \Rightarrow subamortiguamiento \rightarrow oscila

$$\Theta(t) = \frac{K_0}{K} I_0 \left(\frac{\omega_0}{\sqrt{1-z^2}} e^{-z\omega_0 t} \sin(\omega_r t) \right) \quad \omega_r = \omega_0 \sqrt{1-z^2}$$

↓
pulsación de resonancia

... representando el sistema en el tiempo!



teoremas!

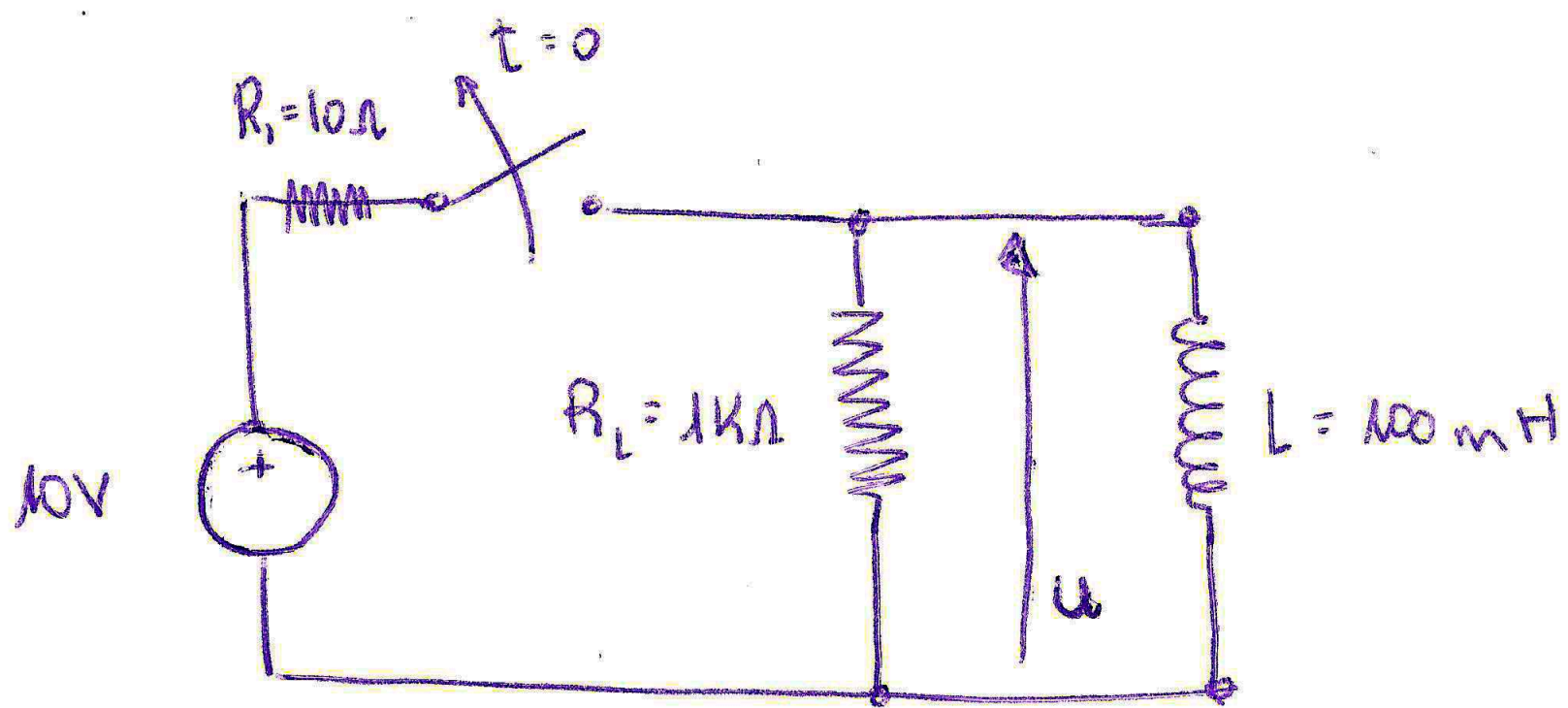
$$\Theta(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} \Theta(s) \cdot s = 0$$

$$\Theta(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} \Theta(s) \cdot s = \frac{K_0 I_0}{K}$$

- El amperímetro ideal será aquel que más se acerque al amortiguamiento crítico o esté ligeramente por debajo de él, para que el tiempo de estabilización de la medida sea pequeño.

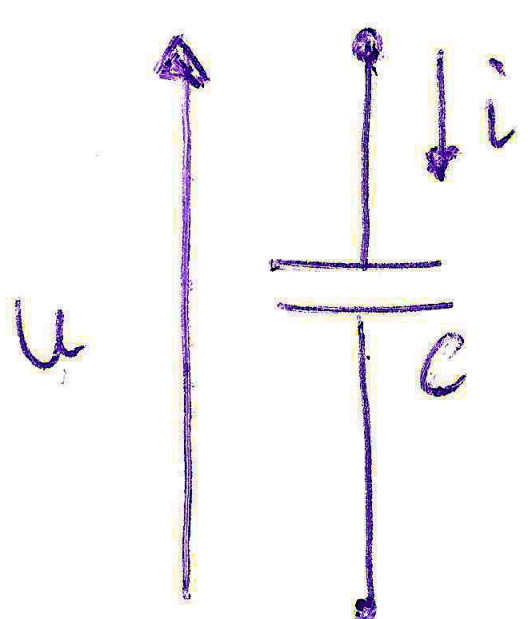
- Si deseamos cambiar el movimiento de la aguja suponiendo que no podemos cambiar el muelle K , ni las condiciones magnéticas K_0 debemos cambiar el momento de inercia de la aguja J , tratando de reducirlo (con menos masa y ampliar las pérdidas en rotamiento con una banderola o un líquido).

4. CIRCUITO RL CON CONDICIONES INICIALES



- Ante este tipo de circuitos, donde existen condiciones iniciales en los dispositivos acumuladores de energía ddp en un condensador o corriente en una bobina debemos separarlas:

→ CONDENSADOR CON CONDICIONES INICIALES

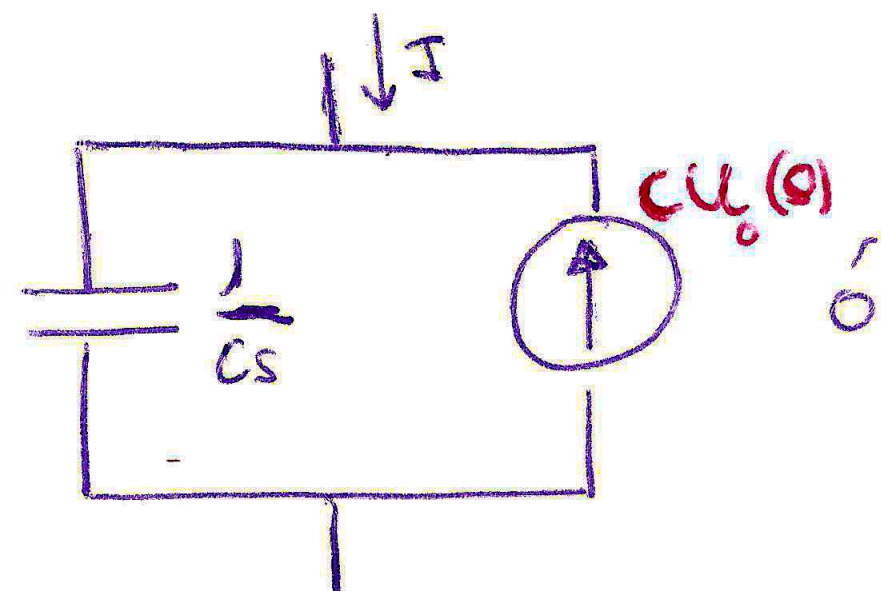
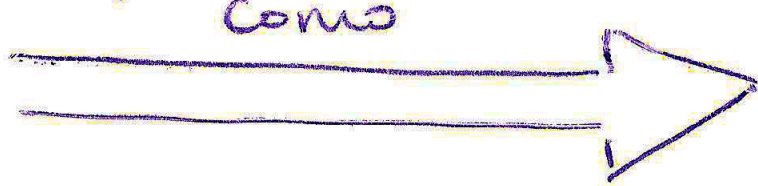


$$i = C \frac{du}{dt}$$

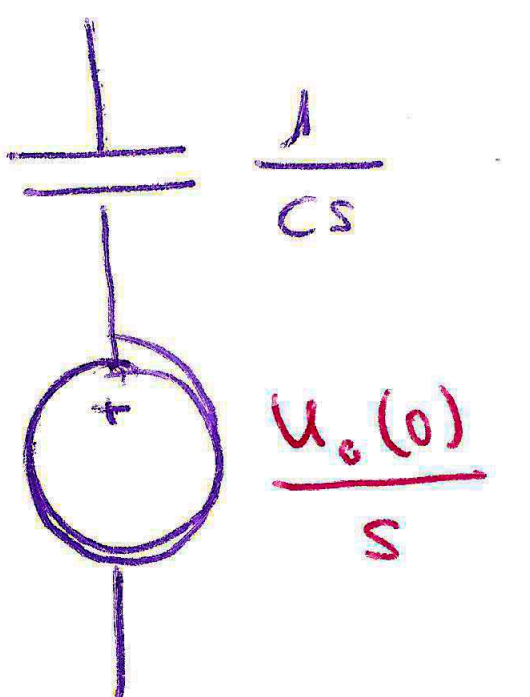
$$I(s) = C \cdot [sU(s) - u_0(0)]$$

$$U(s) = \frac{I}{Cs} + \frac{u_0(0)}{s}$$

lo podemos separar como

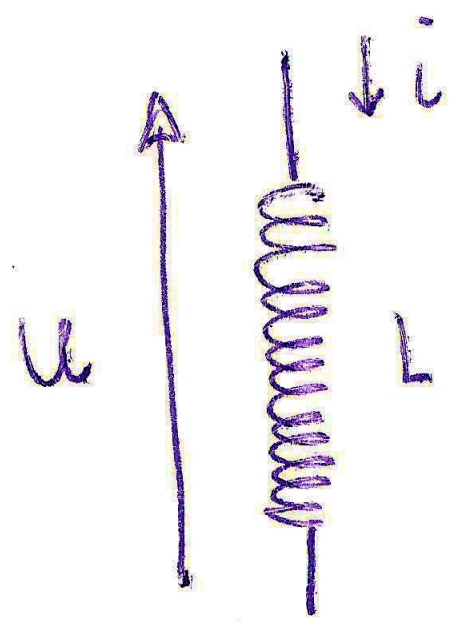


Mod. Norton:
fuente de corriente constante



Mod. Thévenin:
fuente de tensión constante

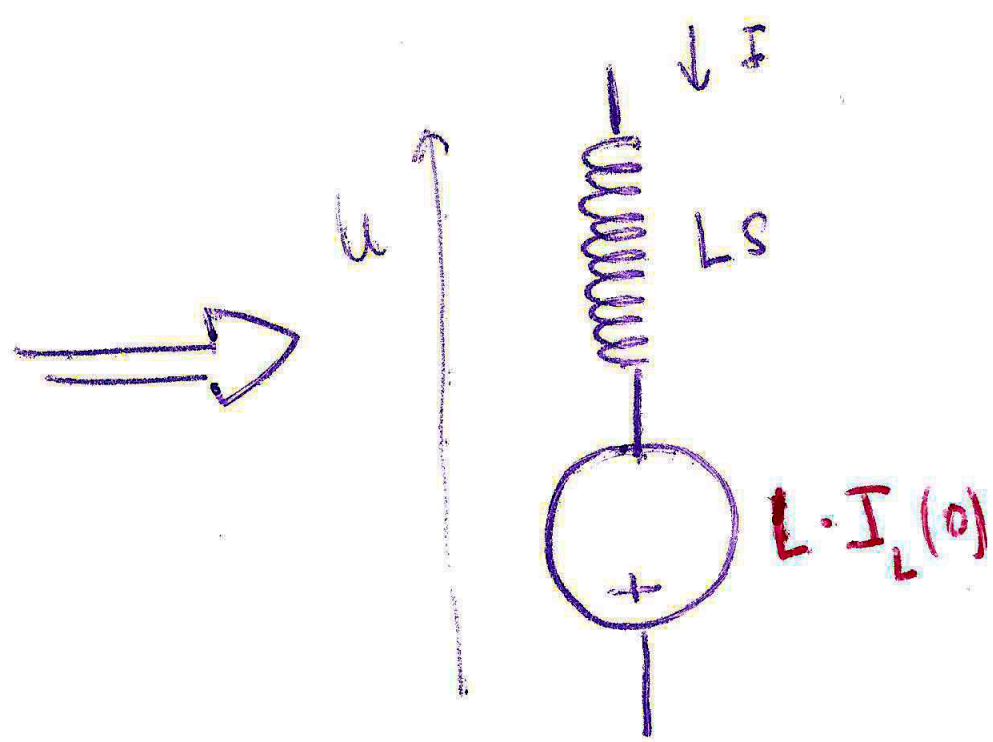
→ INDUCTANCIA CON CONDICIONES INICIALES:



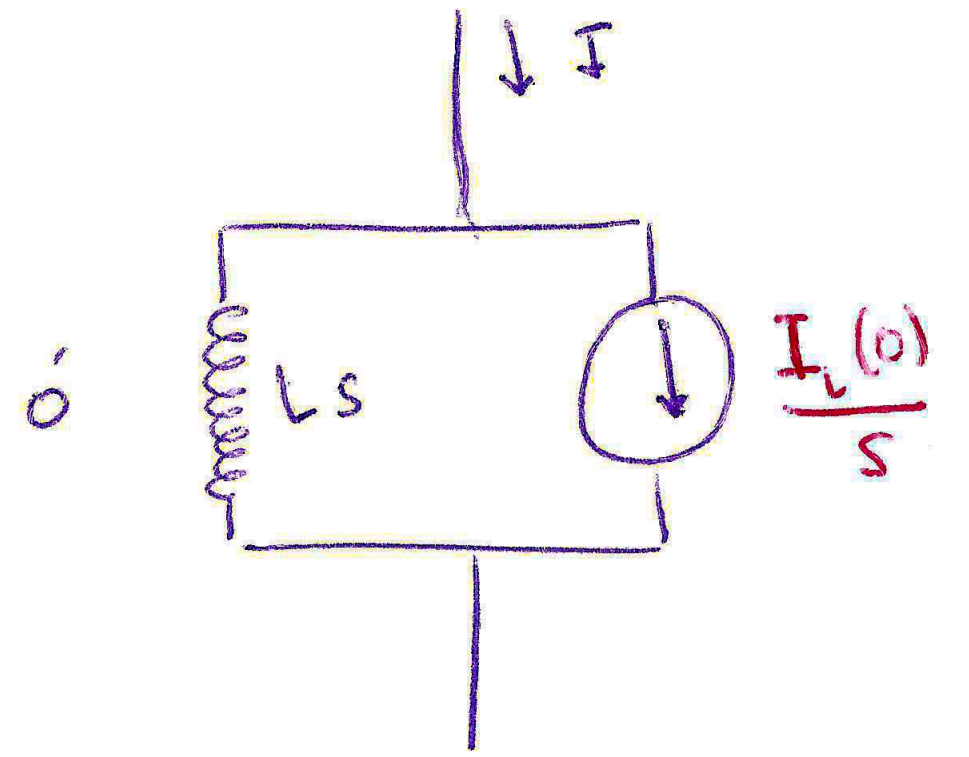
$$u = L \frac{di}{dt}$$

$$U(s) = L(sI - I_L(0))$$

$$I(s) = \frac{U(s)}{Ls} + \frac{I_L(0)}{s}$$



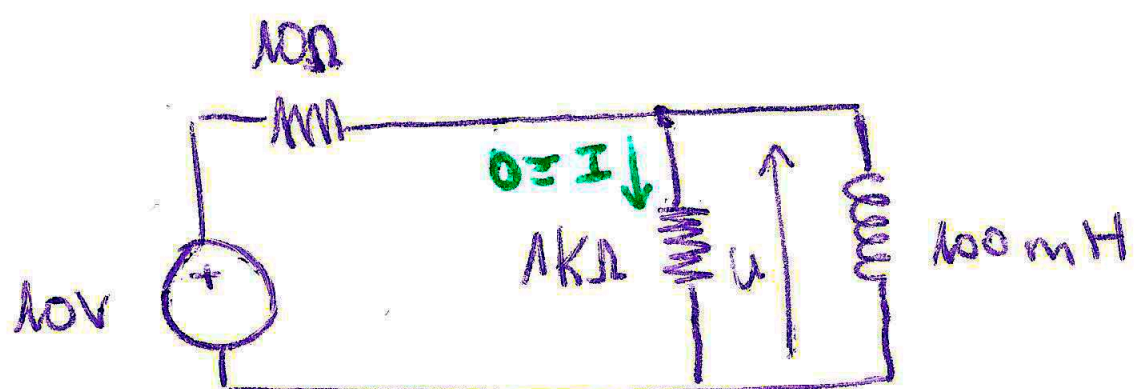
Mod: Thévenin



Mod. Norton

- Ahora ya podemos aplicar la transformada de Laplace a nuestro circuito inicial, que lo resolvemos:

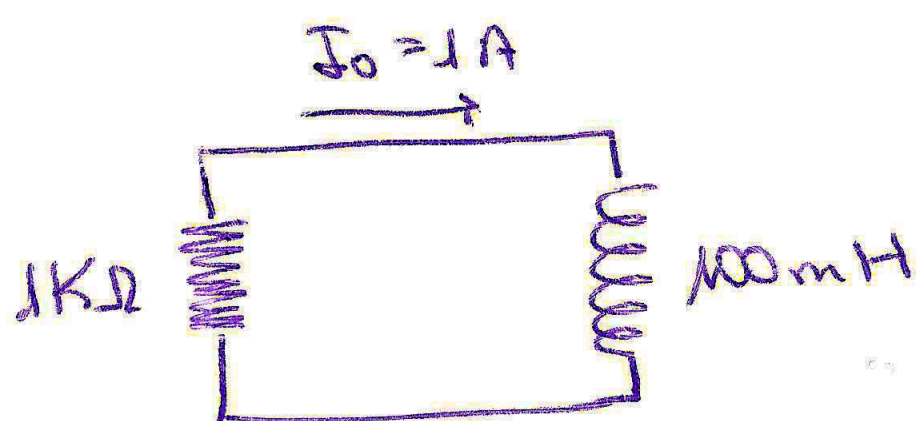
① ESTUDIO DE LAS CONDICIONES INICIALES (t < 0)



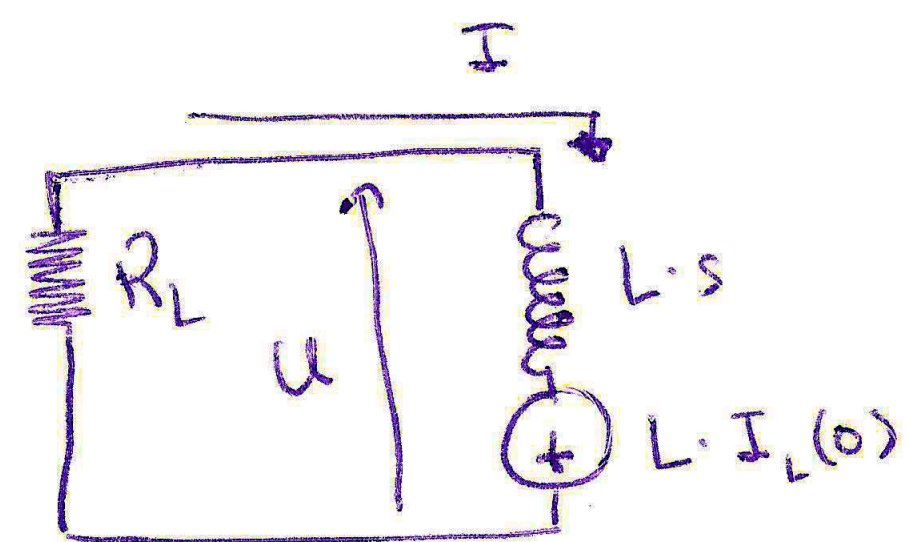
$$I_L(0) = 1A$$

$$U_L(0) = 0V \rightarrow \text{fuente constante}$$

② CIRCUITO EQUIVALENTE TRAS t=0



separando las cond. iniciales



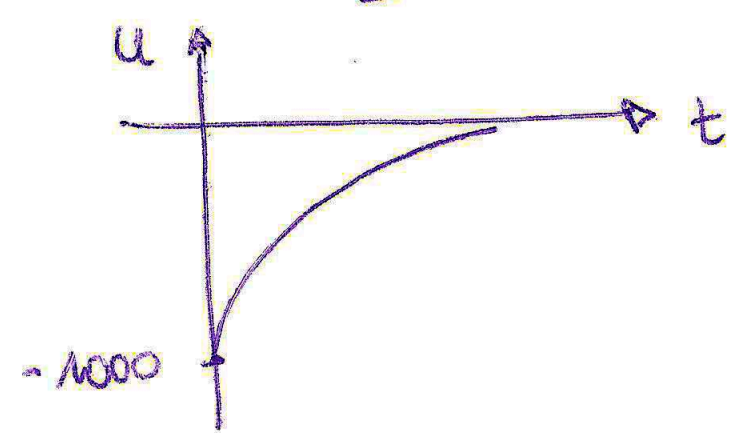
③ RESOLUCIÓN MATEMÁTICA:

$$u = -I \cdot R_L$$

$$u = I \cdot Ls - L I_0$$

$$u = - \frac{L I_0}{1 + \frac{Ls}{R_L}} = -I_0 \frac{R_L}{\frac{R_L}{L} + s} \xrightarrow{\downarrow^{-1}} u(t)$$

$$u(t) = -I_0 R_L e^{-\frac{L}{R_L} t}$$



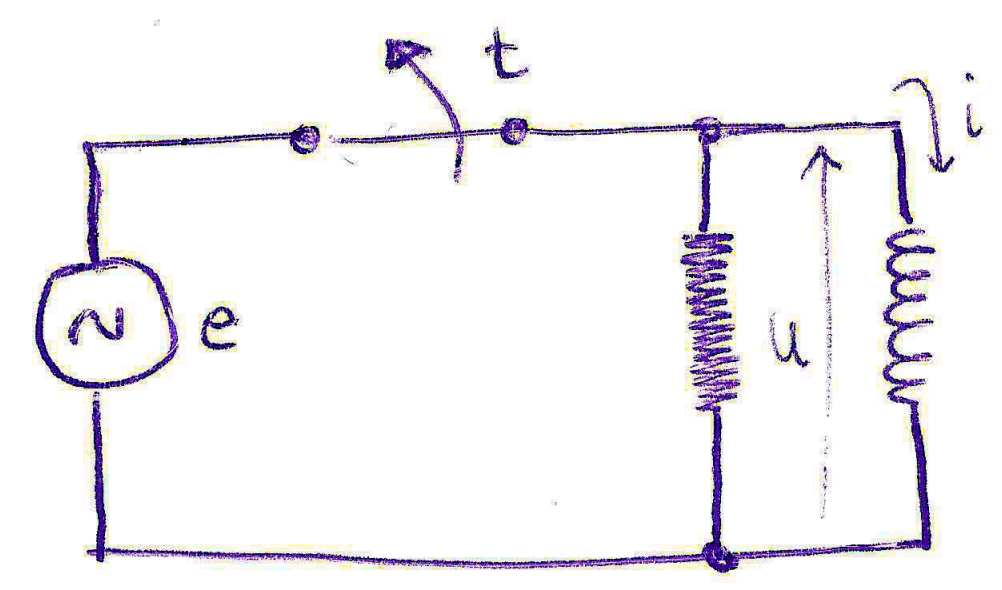
④ ORIENTACIÓN RESPUESTA → teoremas de valor inicial y final

$$u(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} u(s) \cdot s = -1000V$$

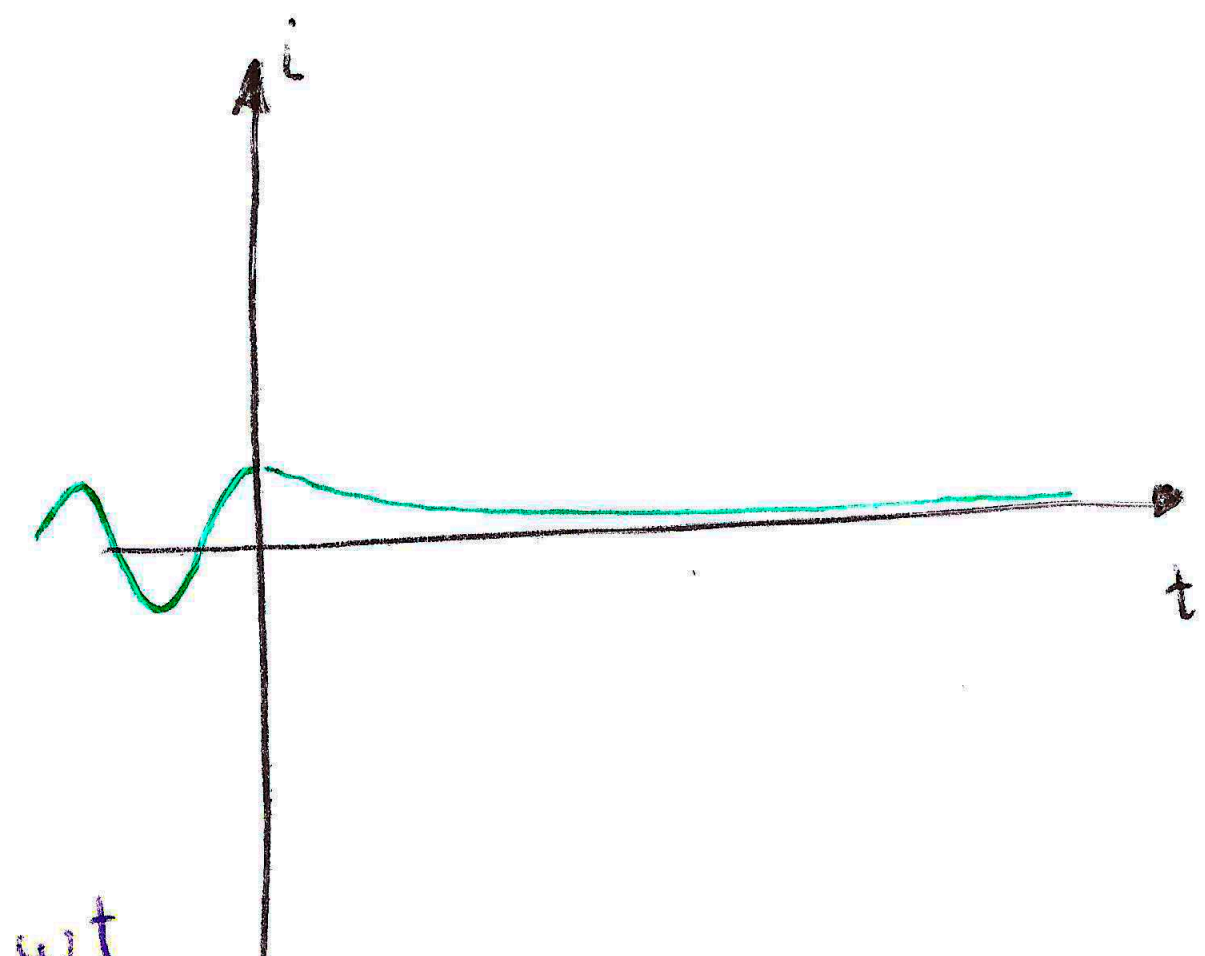
$$u(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} u(s) \cdot s = 0V$$

4.1. CIRCUITO CON CONDICIONES INICIALES Y AC

- Cuando disponemos de un circuito con dispositivos acumuladores de energía (L,C) con condiciones iniciales, es decir, con corriente a través de las inductancias o tensión en los bornes de los condensadores, y alimentación no continua aunque solo mencionaremos la senoidal, la solución del problema transitorio depende del valor que posea la alimentación ya sea corriente o tensión en el instante en el que cambian las condiciones del circuito.

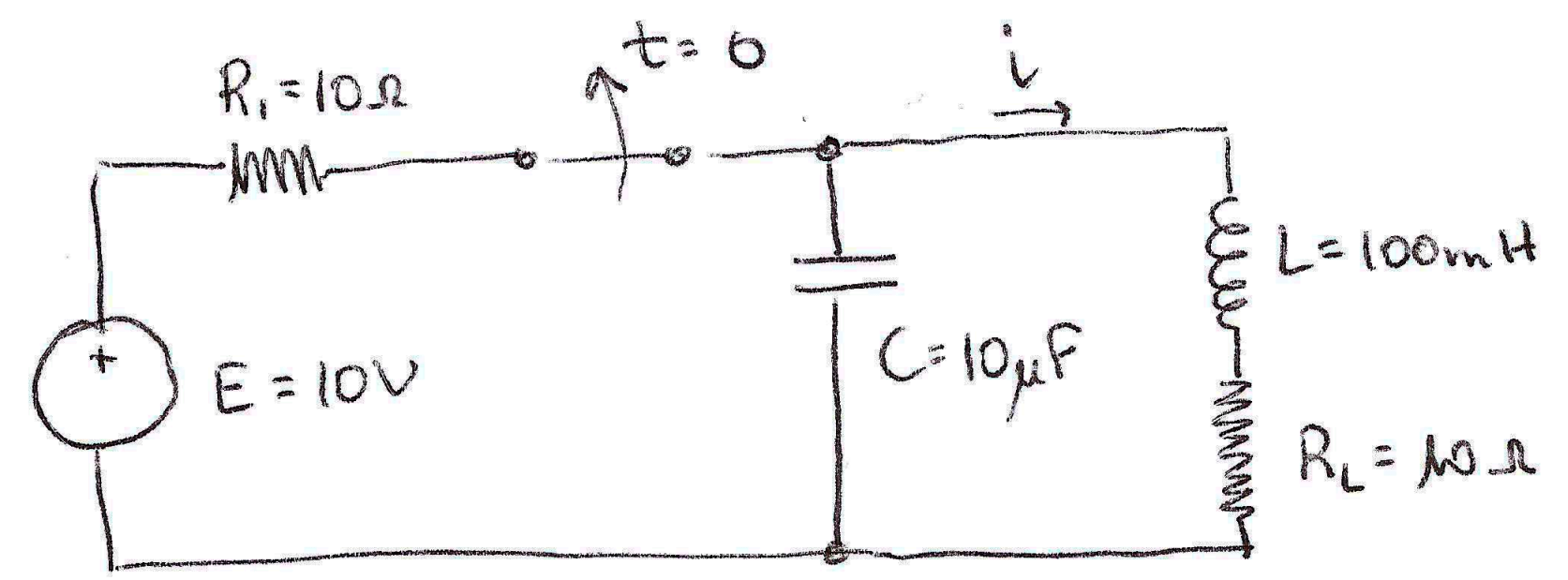


$e = E_0 \cdot \sin \omega t \rightarrow i = I_0 \cdot \sin \omega t$



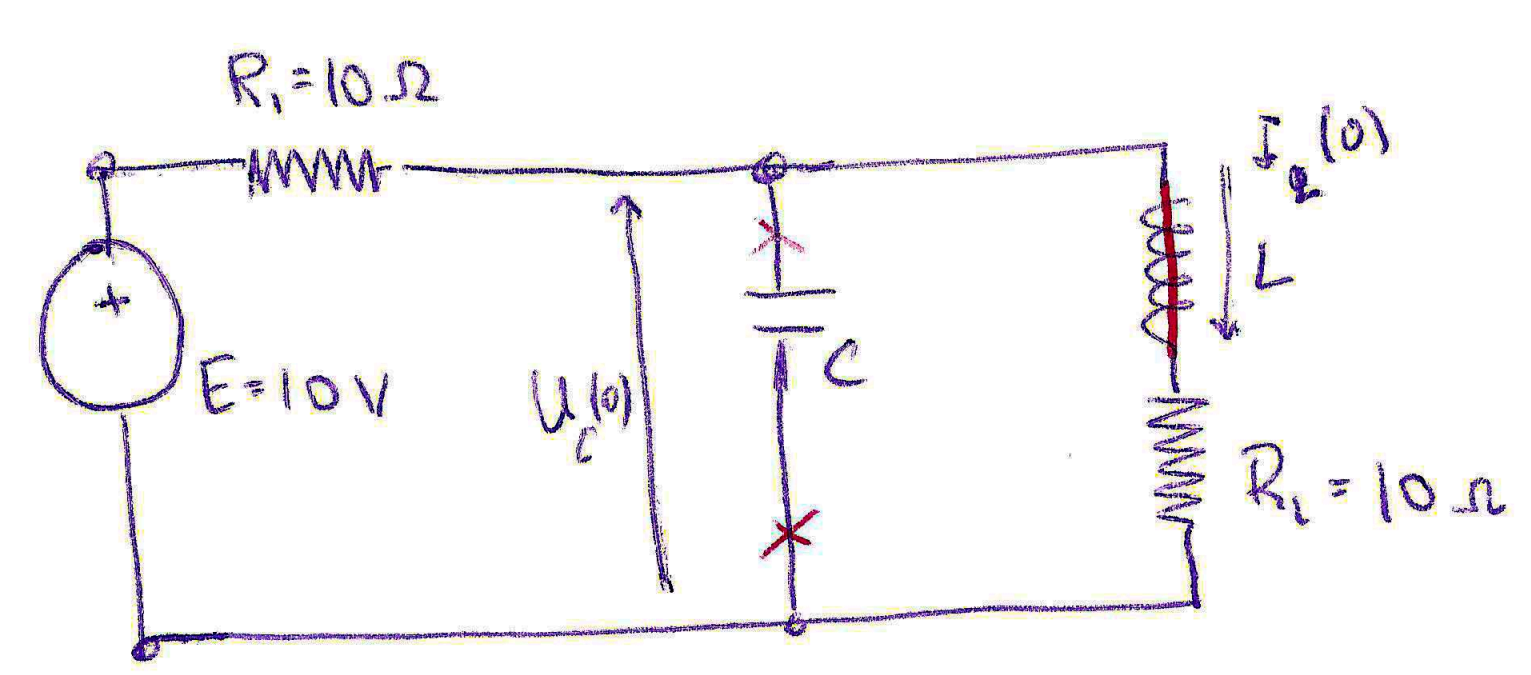
- De esta forma, si somos capaces (ya se hace con dispositivos electrónicos) de abrir el circuito en un valor instantáneo nulo, evitamos cualquier sobre tensión.

EJEMPLO!



Para resolver el circuito, como existen corrientes a través de bobinas y diferencias de tensión en los extremos del condensador, estudiamos y separamos condiciones iniciales.

$t < 0$

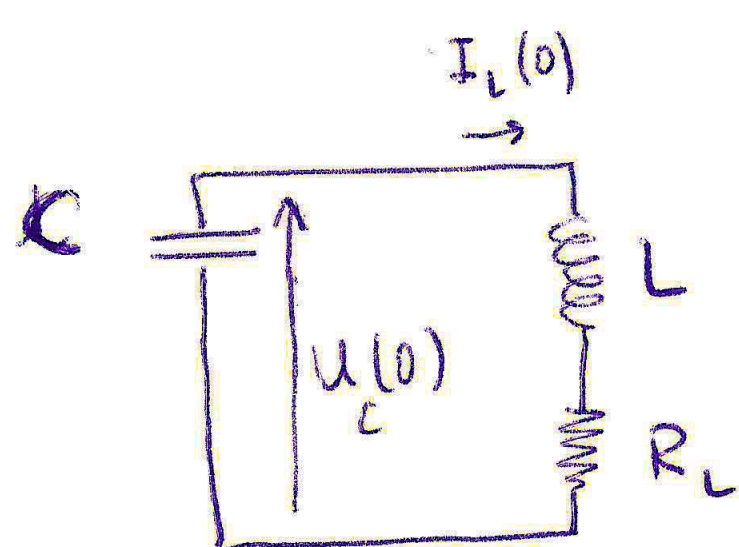


como $\frac{du}{dt} = \frac{di}{dt} = 0 \rightarrow u_L = 0 ; I_C = 0$

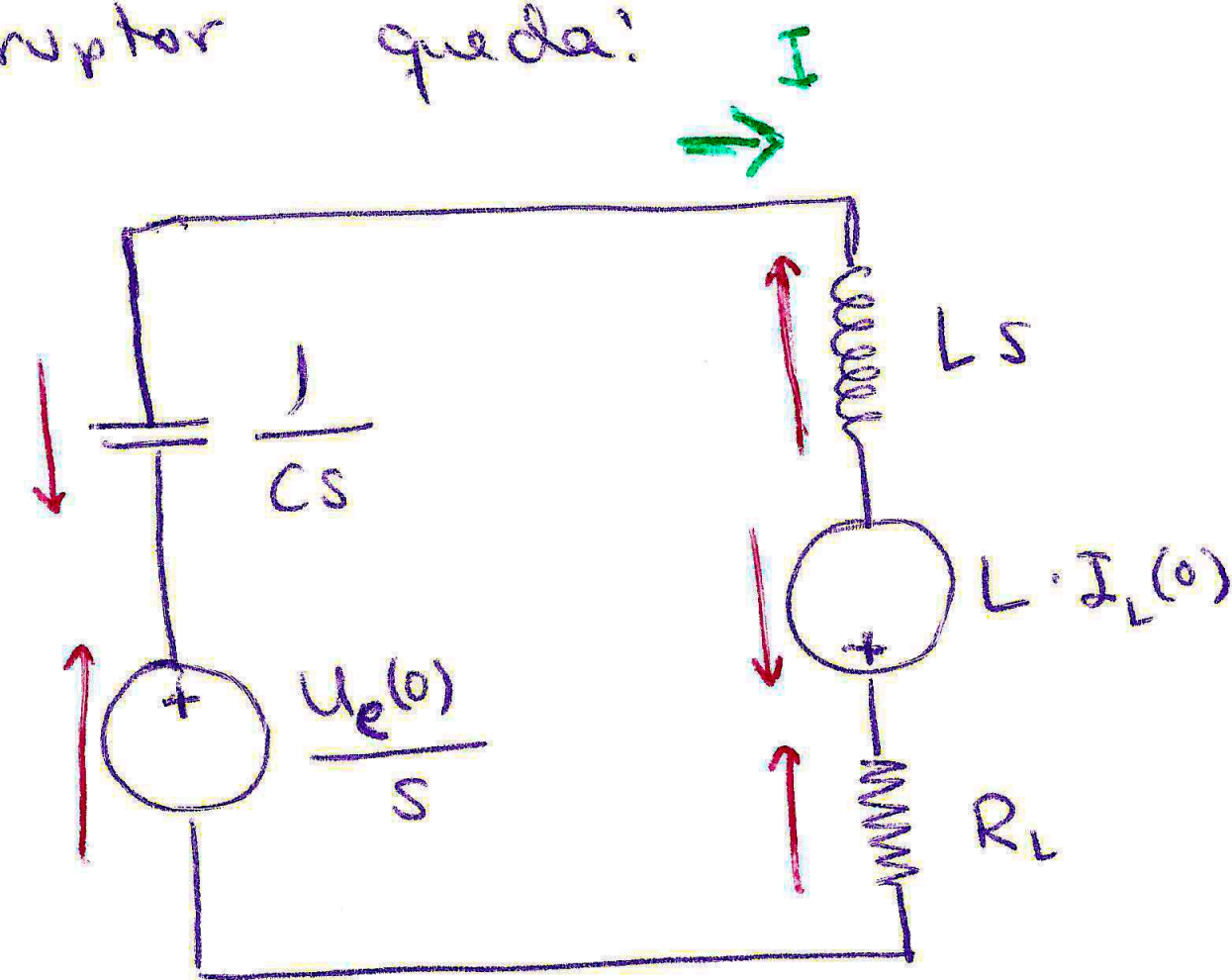
$I_L(0) = \frac{10}{10+10} = 0.5A$

$U_C(0) = 10 \cdot 0.5 = 5V$

→ el circuito tras abrir el interruptor queda:



separando condiciones
iniciales



→ Estudiando el circuito para determinar la respuesta de la corriente:

la punta indica el mayor potencial

$$\left. \begin{aligned} U(s) &= I \cdot Ls - L I_L(0) + I \cdot R_L \\ U(s) &= -\frac{I}{cS} + \frac{U_c(0)}{s} \end{aligned} \right\} I \left(Ls + R_L + \frac{1}{cS} \right) - L I_L(0) - \frac{U_c(0)}{s} = 0$$

$$I(s) = \frac{L I_L(0)}{Ls + R_L + \frac{1}{cS}} + \frac{U_c(0)/s}{Ls + R_L + \frac{1}{cS}} = I_L(0) \frac{s}{s^2 + \frac{R_L}{L}s + \frac{1}{LC}} + \frac{U_c(0)}{L} \frac{1}{s^2 + \frac{R_L}{L}s + \frac{1}{LC}}$$

sustituyendo valores numéricos: $I(s) = 0.5 \frac{s}{s^2 + 100s + 10^6} + 50 \frac{1}{s^2 + 100s + 10^6}$

→ Podemos aproximar la forma de la anti-transformada:

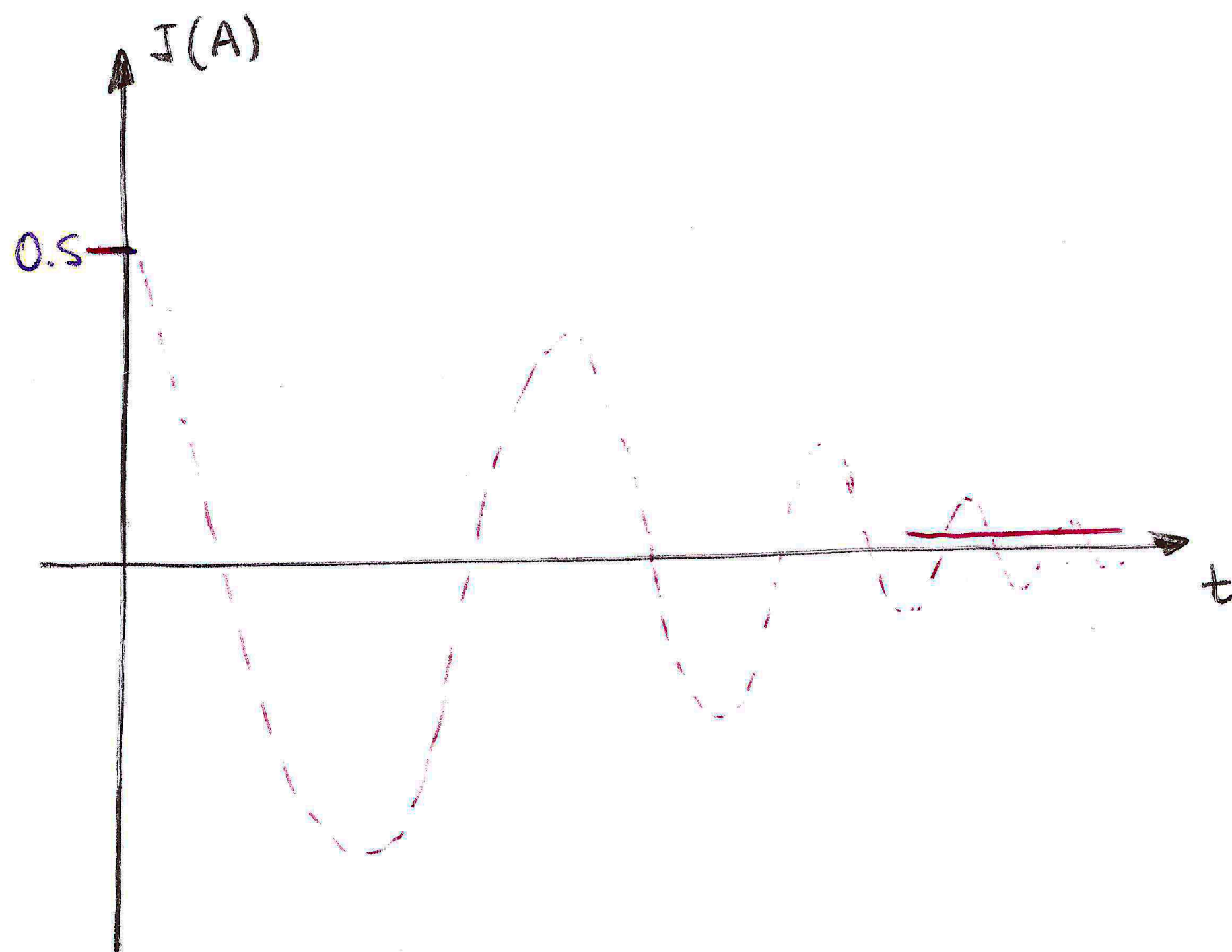
$$I(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} I(s) \cdot s = 0.5 \text{ A}$$

$$I(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} I(s) \cdot s = 0 \text{ A}$$

$$s^2 + 2\zeta\omega_0 s + \omega_0^2 = s^2 + 100s + 10^6$$

$$\zeta = \frac{100}{2\omega_0} = \frac{100}{2 \cdot (10^6)^{1/2}} = 0.05$$

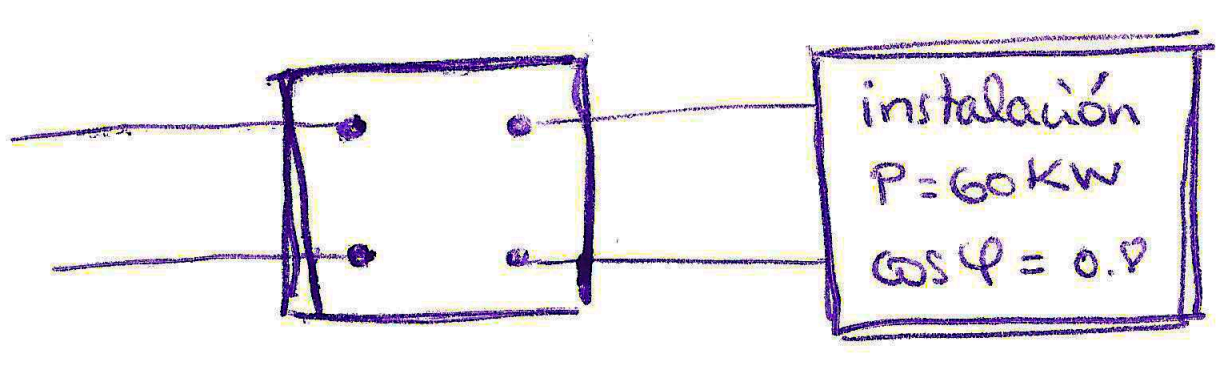
muy subamortiguado → oscila



5. MODELO TÉRMICO DE UN TRANSFORMADOR

- La vida de los dispositivos eléctricos se encuentra muy condicionada por las condiciones ambientales en que trabajen y muy especialmente de la temperatura.
- Para el transformador de potencia las fuentes de calor internas son debidas a las pérdidas en el cobre **efecto Joule** y las pérdidas en el hierro **corrientes Foucault + histéresis**
- Estudiando la conexión de un transformador a la red para **disponer de una entrada escalón** partiendo del equilibrio térmico.

→ Partiendo del caso: ... buscamos responder a las preguntas:



1. ¿qué temperatura tendrá el transformador en media hora?
2. ¿Cuál sería la máxima temperatura que alcanzará el transformador?

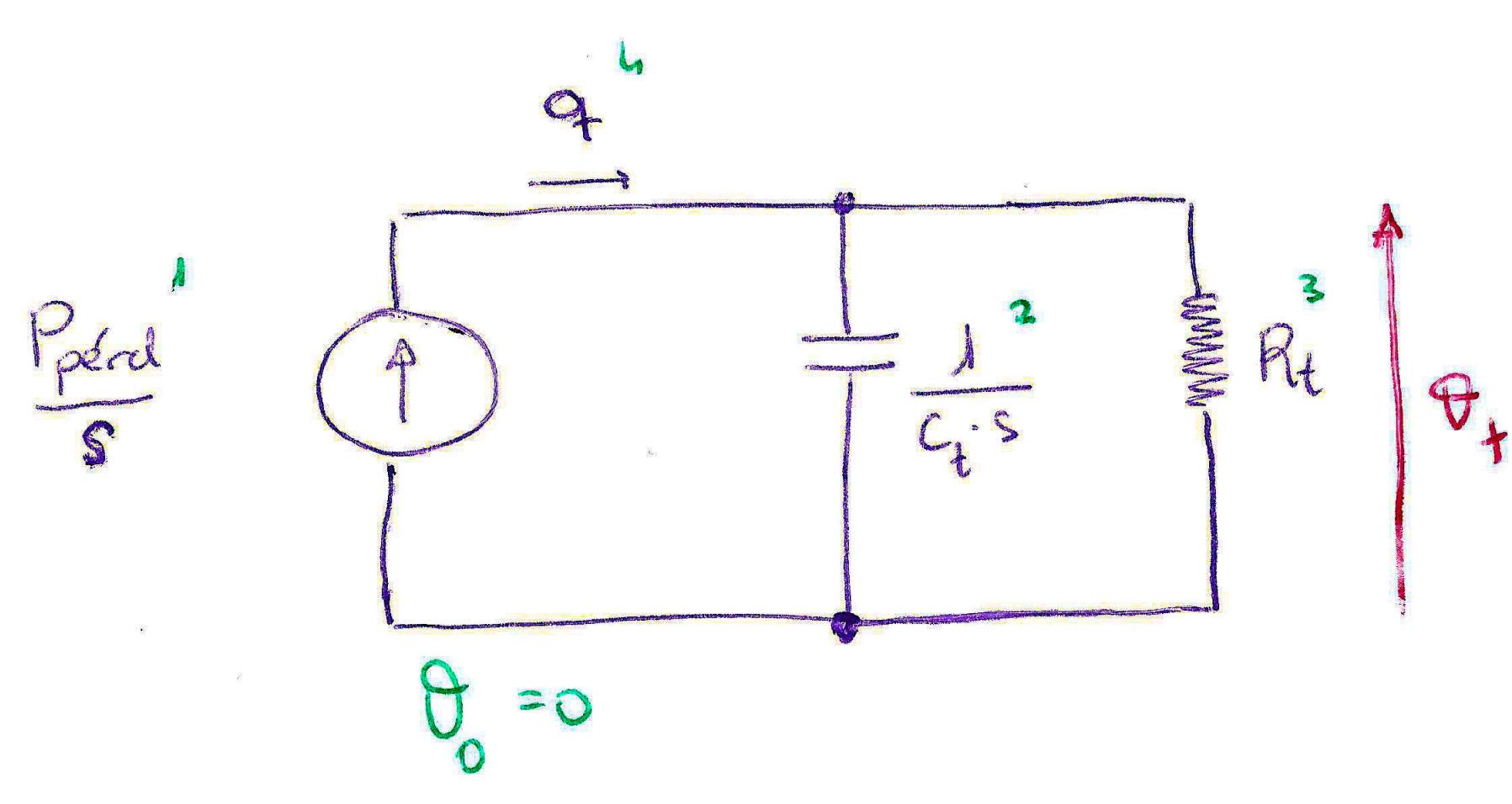
Prop. eléctricas:

$S_n = 100 \text{ KVA}$
 U_{1n} / U_{2n}
 $E_{cc} = 5\%$ | $P_{fe} = 1.5\%$
 $P_{cc} = 2\%$

Prop. térmicas:

$R_{tér} = 0.02 \text{ K} \cdot \text{W}^{-1}$
 $C_t = 5 \cdot 10^5 \text{ J} \cdot \text{K}^{-1}$
 $\theta_{t0} = 25^\circ\text{C}$

- Utilizando la hipótesis de que todo el calor desprendido por el transformador se emplea en aumentar su temperatura y la de sus alrededores, podemos realizar un modelo eléctrico que represente el comportamiento térmico.



1. generación de calor en las pérdidas → transt. de la función escalón al enchufar el trazo
2. acumulación de energía térmica en la masa del trazo en forma de temperatura

3. Resistencia térmica de transmisión → coeficiente global que incluye la transferencia de calor por conducción, convección y radiación

4. Flujo de calor

$$P_{pérd} = P_{ce} + P_{re} = 0.02 \cdot 100\,000 \cdot C^2 + 0.015 \cdot 100\,000 = 2625 \text{ W}$$

$$c = \frac{S}{S_n} = \frac{P}{\omega \cdot P} \cdot \frac{1}{S_n} = \frac{60\,000}{0.8} \cdot \frac{1}{100\,000} = 0.75$$

$$\Theta_t(s) = \frac{P_{pérd}}{s} \left[\frac{R_t \cdot \frac{1}{C_t \cdot s}}{R_t + \frac{1}{C_t \cdot s}} \right] = \frac{P_{pérd}}{s} \cdot \frac{1}{C_t} \cdot \frac{1}{s + \frac{1}{R_t \cdot C_t}}$$

sustituyendo: $\Theta_t(s) = \frac{5.25 \cdot 10^{-3}}{s^2 + 10^{-4}s} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s + 10^{-4}} = \frac{52.5}{s} + \frac{-52.5}{s + 10^{-4}}$

$$A + B = 0 \quad 10^{-4}A = 5.25 \cdot 10^{-3}$$

$$\mathcal{L}^{-1}(\Theta_t(s)) \rightarrow \Theta_t(t) = 52.5 (1 - e^{-10^{-4}t})$$

- podemos ya resolver ambas preguntas:

$$t = 30' - 60'' = 1800 \text{ s} \rightarrow \Theta_t = 52.5 (1 - e^{-10^{-4} \cdot 1800}) = 8.65^\circ\text{C} \rightarrow T_{trazo} = 25 + \Theta_t = 33.65^\circ\text{C}$$

$$T_{max} \rightarrow \Theta_t^{max} = 52.5 \rightarrow T_{trazo}^{max} = 52.5 + 25 = 77.5^\circ\text{C}$$